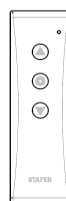


Cher client, nous vous remercions d'avoir acheté un produit STAFER. Ce mode d'emploi décrit les opérations nécessaires à l'installation des produits V6RX.E / V7RX.E. Ces moteurs tubulaires avec fin de course électroniques sont adaptés à l'actionnement des principaux types de volets roulants. Les spécifications techniques du moteur figurent sur l'étiquette apposée sur le tube du moteur. Ces dispositifs n'ont pas été conçus pour un emploi continu. Un autre emploi du produit que ce qui est prévu dans ce mode d'emploi est inadapté et interdit. Il entraîne également l'annulation de la garantie et de toute responsabilité du fabricant. Le montage et l'installation du produit doivent être confiés exclusivement à un technicien qualifié. En fin d'installation, tous les modes d'emploi joints au produit doivent être remis au client final, lequel se doit de les conserver pour consultation future. Consulter le site www.stafer.com pour obtenir des actualisations éventuelles des documents.

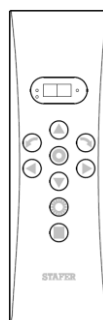
Table des matières

01. Caractéristiques techniques
02. Mises en garde
03. Tableaux des portées et des composants du moteur
04. Branchement électrique
05. Quelques informations sur le fonctionnement du moteur
06. Installation par boutons de commande
07. Installation par radiocommande
08. Fonctions de contrôle du mouvement
09. Enregistrer - effacer un dispositif radio
10. Réglage fin du fin de course supérieur uniquement
11. Réglage fin du fin de course inférieur uniquement
12. Modification de la position du fin de course
13. Position favorite
14. Capteurs de vent, soleil, pluie
15. Logique des boutons
16. Test de la radio
17. Relâchement du store
18. Orientation
19. Restauration des conditions d'origine

Radiocommandes STAFER compatibles



Radiocommande Art. 593.T.X1.00 (1 canal)



Radiocommande Art. 594.T.X1.00 (1 canal)
Radiocommande Art. 594.T.X5.00 (10 canal)

Nous respectons l'environnement

Le respect de l'environnement est le devoir de tout un chacun! STAFER se sert de matériels d'emballage recyclables. Veiller à jeter le matériel dans les bacs prévus à cet effet, conformément aux normes en vigueur dans le pays. Si vous êtes installateur et que vous employez un grand nombre de moteurs de ce type, informez-vous auprès votre revendeur ou de l'entreprise sur la possibilité de recevoir les moteurs dans le format « emballage en nid d'abeille ». Ce choix respectueux de l'environnement limite les encombrements et les gaspillages en réduisant considérablement la quantité de matériel d'emballage. Ce produit pourrait contenir des substances polluantes pour l'environnement et dangereuses pour la santé. En fin de cycle de vie du produit, respecter à la lettre les règles en matière d'élimination des déchets. Il est formellement interdit et dangereux de jeter le produit parmi les ordures ménagères.

Notes sur les systèmes radio

Il est recommandé de ne pas utiliser de systèmes radio dans des milieux où le brouillage est important (par exemple à proximité de postes de police, de ports, d'aéroports, de banques, etc.). Il est bon qu'il en soit de faire une visite technique sur les lieux avant d'installer un système radio pour déceler les risques de brouillage. Les systèmes radio peuvent s'employer lorsque le brouillage éventuel ou les problèmes de fonctionnement du transmetteur ou du récepteur ne présentent pas de facteurs de risque, ou si ces facteurs sont annulés par des systèmes de sécurité appropriés. La présence de dispositifs radio fonctionnant sur la même fréquence de transmission (433,42 MHz) peuvent perturber le récepteur radio du dispositif en réduisant la portée de l'ensemble du système radio et en limitant le fonctionnement de l'installation.

01. CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

Les caractéristiques techniques du moteur figurent sur l'étiquette apposée sur le tube du moteur. Avant d'installer le moteur, il est conseillé de copier les données techniques (y compris le nom complet du produit) et de les conserver en lieu sûr. Ces données pourraient être utiles en cas d'entretiens ou d'après-vente ultérieurs. Autres caractéristiques communes à la famille de moteurs V6RX.E / V7RX.E.

Alimentation	: 230 Vac 50 Hz	Degré de protection	: IP44	Fréquence radio	: 433.42 MHz
Consommation au repos	: < 1W	Classe d'isolement	: H	Émetteurs portables enregistrables	: 40
Diamètre minimum du rouleau V6RX.E	: 50x1.5mm	Tours maximum fin de course	: ∞	Anémomètres radio vento enregistrables	: 4
Diamètre minimum du rouleau V7RXE	: 60x1.5mm	Temps de fonctionnement continu	: 4 minutes	Capteurs radio de soleil enregistrables	: 1

02. MISES EN GARDE

02.1 Mises en garde de sécurité

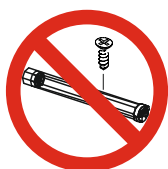
L'installation incorrecte peut être à l'origine de blessures graves. ● Conserver ces instructions pour de futurs travaux d'entretien et en vue de l'élimination du produit. ● Tous les travaux d'installation, de branchement, de programmation et d'entretien du produit doivent être confiés exclusivement à un technicien qualifié et compétent, en respectant les législations, les normes, les règlements locaux et les instructions de ce mode d'emploi. ● Le câblage électrique doit respecter les normes CEI en vigueur. ● Selon les dispositions du DM it. 37/2008, la réalisation de l'installation électrique définitive est strictement réservée à l'électricien. ● Certaines applications exigent la commande par «homme présent» et peuvent exclure l'utilisation de commandes radio ou nécessiter des mesures de sécurité particulières. ● Pour prévenir les situations dangereuses, vérifier régulièrement les conditions de fonctionnement du volet roulant.

02.2 Mises en garde pour l'installation

Vérifier que l'emballage est en parfait état et n'a pas subi de dégâts pendant le transport. ● Le choc violent ou l'emploi d'outils inadaptés peut provoquer la rupture de pièces externes ou internes du moteur. ● Il est formellement interdit de percer ou de manipuler frauduleusement le moteur. Ne pas modifier ni remplacer de pièces sans l'autorisation du fabricant. ● Ne pas manipuler le moteur en le prenant par le câble d'alimentation. Si le câble d'alimentation est endommagé, le produit ne peut être utilisé. Ne pas essayer de remplacer le câble d'alimentation. ● Les vis qui seraient nécessaires pour compléter l'installation ne doivent pas toucher le moteur. ● Le moteur doit être de la puissance adaptée à la charge appliquée (vérifier les données de la plaque signalétique apposée sur le moteur). ● Certaines phases de programmation et/ou de fonctionnement normal utilisent les arrêts mécaniques du volet roulant. Il est indispensable de choisir le moteur avec le couple le plus adapté à l'application en tenant compte de la traction effective du volet roulant et en évitant les moteurs trop puissants. ● Utiliser des enrouleurs de l'épaisseur minimale 10/10. ● Laisser 1-2 mm de jeu à droite/gauche sur l'enrouleur. ● Vérifier que la poulie de traction et la couronne adaptatrice ont la forme et les dimensions correspondant à l'enrouleur utilisé. Les adaptateurs, supports et accessoires du moteur doivent être choisis exclusivement dans le catalogue STAFER. ● Si le produit est installé à une hauteur inférieure à 2,5 m du sol ou d'une autre surface d'appui, il est nécessaire de protéger les pièces en mouvement à l'aide d'un capot pour empêcher l'accès fortuit. Veiller à garantir l'accès pour les travaux d'entretien. Le câble d'alimentation doit être placé de façon à ne pas toucher les pièces en mouvement. ● Le câble d'alimentation du produit convient uniquement à l'installation en intérieur. Si l'installation se fait à l'extérieur, poser le câble dans une gaine de protection. ● En cas d'appareillages radio dans la même installation, la distance qui les sépare ne doit pas être inférieure à 1,5 m. ● Ne pas installer le produit à proximité de surfaces métalliques. Positionner les boutons apparents du volet loin de ses pièces en mouvement. Positionner les boutons à une hauteur supérieure à 1,5 m du sol. ● Les moteurs sont à usage résidentiel; le temps de travail maximum en continu est limité à 4 minutes. Pendant le fonctionnement, le corps du moteur atteint des températures élevées: prendre bien garde. ● Le moteur est muni à l'intérieur d'un dispositif thermique de sécurité à réarmement automatique, qui arrête le moteur en cas de surchauffe. Le moteur se remet à fonctionner normalement quand sa température descend sous le seuil de sécurité (normalement de 5 à 10 minutes). ● Il doit être installé de façon à être isolé de tout liquide et à l'abri des agents atmosphériques. Le câble de l'antenne est soumis au courant du secteur. Il est interdit et dangereux de couper le câble de l'antenne. Si le câble de l'antenne est endommagé, remplacer le produit. ● Pour votre sécurité, il est interdit de travailler à proximité de l'enrouleur lorsque le moteur est alimenté.

02.3 Mises en garde lors de l'utilisation

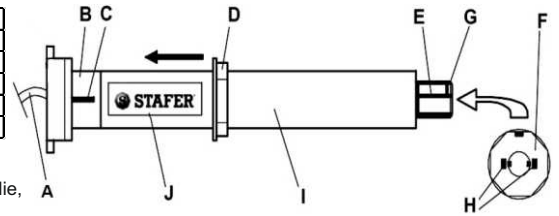
Le produit n'est pas destiné à l'emploi par des personnes (enfants compris) dont les capacités physiques, sensorielles ou mentales sont réduites, ou qui manquent d'expérience ou de connaissances, à moins qu'elles ne soient sous la surveillance d'une personne responsable de leur sécurité, ou sous sa gouverne au moment de l'utilisation du produit ● Avant d'actionner le volet roulant, vérifier que rien n'entrave le mouvement du volet roulant. ● Ne pas permettre aux enfants de jouer avec l'appareil ni avec les dispositifs de commande. ● Ne pas actionner le volet pendant des travaux d'entretien (ex. nettoyage de vitres, etc.). Si le dispositif de commande est de type automatique, débrancher le moteur de la ligne d'alimentation.



03. TABLEAUX DES PORTÉES ET DES COMPOSANTS DU MOTEUR

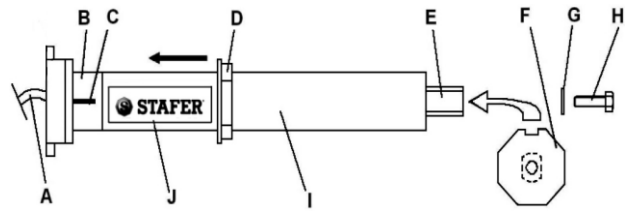
V6 _{RX.E}				V6 _{RX.E}			
Modèle	Couple Nm	Tours/min	Consommation W	Modèle	Couple Nm	Tours/min	Consommation W
V6 _{RX.E} 15/13	15	13	125	V6 _{RX.E} 8/17	8	17	105
V6 _{RX.E} 27/13	27	13	190	V6 _{RX.E} 12/17	12	17	125
V6 _{RX.E} 35/13	35	13	230	V6 _{RX.E} 22/17	22	17	190
V6 _{RX.E} 45/13	45	13	290	V6 _{RX.E} 28/17	28	17	230
				V6 _{RX.E} 38/17	38	17	290

A=câble d'alimentation / B=couronne de base / C=clavette d'insertion / D=couronne adaptatrice / E=pignon de sortie / F=poulie de traction / G=dent d'accrochage / H=clips d'accrochage (pour enlever la poulie, écarter les clips et tirer légèrement) / I=corps du motoréducteur / J=données de la plaque signalétique

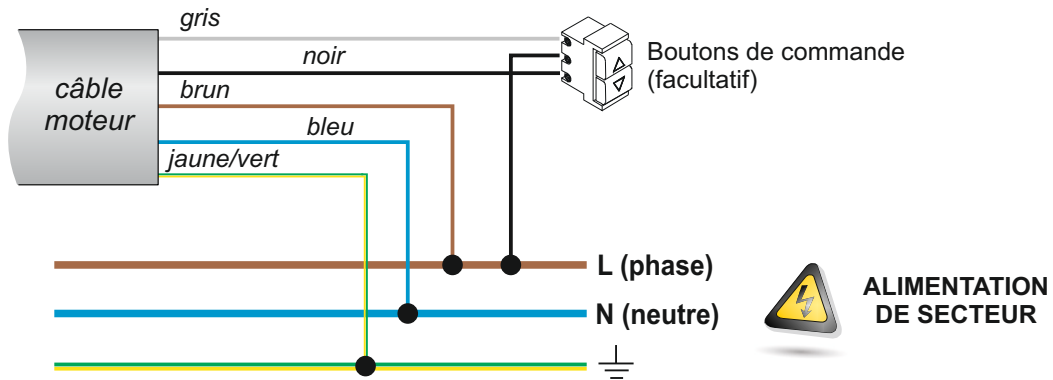


V7 _{RX.E}			
Modèle	Couple Nm	Tours/min	Consommation W
V7 _{RX.E} 80/12	80	12	375
V7 _{RX.E} 100/12	100	12	410
V7 _{RX.E} 130/9	130	9	410

A=câble d'alimentation / B=couronne de base / C=clavette d'insertion / D=couronne adaptatrice / E=pignon de sortie / F=poulie de traction / G=rondelle / H=vis de blocage / I=corps du motoréducteur / J=données de la plaque signalétique



04. BRANCHEMENT ÉLECTRIQUE



04.1 Mises en garde à l'intention de l'électricien

Effectuer les branchements sans alimentation. ● Vérifier que la ligne d'alimentation ne dépend pas de circuits électriques destinés à l'éclairage. ● Il faut placer un dispositif magnétothermique ou différentiel sur la ligne d'alimentation. ● La ligne d'alimentation doit être équipée d'un dispositif de sectionnement de catégorie de surtension III, c'est-à-dire dont la distance minimale entre les contacts est de 3,5 mm. ● La section des câbles de connexion doit être proportionnelle à leur longueur et à l'absorption de la charge, et quoi qu'il en soit non inférieure à 1,5 mm. ● Le produit n'est pas muni de protection contre les surcharges ou les courts-circuits. Prévoir une protection adaptée à la charge sur la ligne d'alimentation, par exemple un fusible de la valeur maximale de 3,15 A. ● Les boutons de commande sont branchés à la tension de secteur et doivent donc être bien isolés et protégés.

04.2 Alimentation

La tension d'alimentation doit être appliquée sur les fils BRUNS (phase) et BLEUS (neutre). Il faut brancher le fil JAUNE-VERT à l'installation de mise à la terre. Les spécifications électriques du moteur figurent sur l'étiquette apposée sur le tube du moteur.

04.3 Boutons de commande

Les boutons de commande sont facultatifs. S'ils sont utilisés, les boutons de commande doivent être appliqués sur les fils NOIRS et GRIS pour se fermer par le fil BRUN (phase). Il faut utiliser des boutons à positions momentanées (à « homme présent »), ne pas utiliser de déflecteurs à position maintenue. On peut connecter plusieurs boutons de commande à l'aide d'une connexion en parallèle. Les boutons de commande sont soumis à la tension de secteur et devront donc être bien isolés et protégés. Au cas où les boutons de commande ne servent pas, veiller à isoler les câbles gris et noir.

04.4 Branchement du moteur aux unités de commande domotiques

Il existe plusieurs types d'unités de commande domotiques. Certaines unités de commande domotiques permettent de programmer le temps de fermeture des contacts de sortie, tandis que d'autres ne le permettent pas. Certaines mesurent l'absorption de courant des dispositifs appliqués sur les contacts de sortie, d'autres non. Certaines unités travaillent avec des protocoles propriétaires, d'autres avec des protocoles « standard » (par ex. KNX, MODBUS,...). Étant donné la diversité de caractéristiques des unités domotiques en vente dans le commerce, le fabricant du moteur ne peut savoir a priori si le moteur est compatible avec l'unité installée. Les sorties de commande de l'unité domotique doivent être branchées aux entrées du bouton du moteur (fils GRIS et NOIR) en lieu et place des boutons de commande manuels. Par conséquent l'unité domotique doit respecter les règles de fonctionnement des boutons de commande qui varient en fonction du fait qu'ils fonctionnent par IMPULSION (réglage en usine) ou par HOMME PRÉSENT (voir chapitre 15 « Logique des boutons »).

Règles de conformité de l'unité domotique pour pouvoir commander les moteurs avec les boutons fonctionnant par IMPULSION.

- L'unité domotique NE DOIT PAS mesurer le courant absorbé par les entrées du bouton du moteur (lesquels absorbent des courants inférieurs à 1 mA).
- L'unité domotique doit être branchée au moteur conformément au schéma, en lieu et place des boutons de commande avec les sorties de commande de l'unité domotique.
- Pour actionner le moteur, l'unité domotique doit fermer le contact (montée ou descente) pendant plus de 0,5 seconde (en général on utilise une impulsion de la durée d'1 seconde).
- Avec les contacts ouverts, pour arrêter le moteur, l'unité domotique doit fermer un contact (montée ou descente) pendant moins de 0,5 seconde (en général on utilise une impulsion de la durée de 0,2 seconde).

Règles de conformité de l'unité domotique pour pouvoir commander les moteurs avec les boutons fonctionnant par HOMME PRÉSENT.

- L'unité domotique NE DOIT PAS mesurer le courant absorbé par les entrées du bouton du moteur (lesquels absorbent des courants inférieurs à 1 mA).
- L'unité domotique doit être branchée au moteur conformément au schéma, en lieu et place des boutons de commande avec les sorties de commande de l'unité domotique.
- Pour permettre l'achèvement de l'ensemble de la manœuvre d'ouverture/fermeture, l'unité domotique doit être en mesure de fermer le contact de montée/descente pendant le temps nécessaire au moteur pour effectuer la manœuvre d'ouverture/fermeture complète.
- Pour arrêter le moteur, l'unité domotique doit être en mesure de rouvrir les contacts de montée/descente à tout moment.

Pour arrêter le moteur, l'unité domotique doit être en mesure de rouvrir les contacts de montée/descente à tout moment. Au moment de l'impression de ce document, on ne connaît pas de problèmes particuliers de connexion entre les produits STAFER SPA et des unités domotiques (à condition de respecter les règles ci-dessus). Toutefois STAFER décline toute responsabilité concernant l'absence de compatibilité (même partielle) avec toute unité domotique. Si l'unité domotique utilise des protocoles KNX ou autres, contacter le fournisseur de l'unité domotique en l'informant des règles ci-dessus. Il est probable que le fabricant de l'unité domotique puisse fournir des interfaces adaptées pour connecter le moteur à l'unité domotique. Pour de plus amples informations contacter le revendeur.

05. QUELQUES INFORMATIONS SUR LE FONCTIONNEMENT DU MOTEUR

Le moteur STAFER adapte son principe de fonctionnement au type de volet roulant dans lequel il est installé (volet roulant, store banne à barre carrée, store banne à caisson, store enrouleur occultant).

Fonctionnement en mode VOLET ROULANT

Le moteur active la propriété de détection d'un obstacle pendant la montée. Si un obstacle est détecté pendant la montée à proximité du fin de course inférieur, la manœuvre de montée est interrompue et le moteur se met en marche en descente en ramenant le volet dans la position de fin de course inférieur (le moteur interprète l'obstacle comme un arrêt anti-intrusion). Si un obstacle est détecté pendant la montée dans d'autres positions, la manœuvre de montée est interrompue et le moteur se met brièvement en marche en descente de façon à libérer le volet de la traction à laquelle il est soumis à cause de l'obstacle. Si le fin de course supérieur a été enregistré par contact des bouchons du volet avec la butée supérieure, en situations opportunes, le moteur recherche la butée supérieure pour contrer automatiquement tout affaissement mécanique du volet et rééquilibrer les fins de course.

Fonctionnement en mode STORE À BARRE CARRÉE

Le moteur active la propriété de détection d'un obstacle pendant la montée à proximité du fin de course supérieur uniquement. Si le fin de course supérieur a été enregistré par contact de l'extrémité avec la barre carrée, le moteur recherche occasionnellement (toutes les 30 manœuvres de fermeture complète environ) le contact de l'extrémité avec la barre carrée pour contrer automatiquement les allongements/raccourcissements du store tout en maintenant le store à la tension optimale.

Fonctionnement en mode STORE À CAISSON

Le moteur active la propriété de détection d'un obstacle pendant la montée à proximité du fin de course supérieur uniquement, c'est-à-dire pendant la phase de fermeture du caisson. Si le fin de course supérieur a été enregistré par contact de la partie mobile du caisson avec la partie fixe du caisson (condition presque toujours valable dans le store à caisson), à chaque fermeture du caisson, le moteur restaure les fins de course de façon à contrer automatiquement les allongements/raccourcissements du store tout en maintenant le store à la tension optimale et en favorisant la bonne fermeture du caisson.

Fonctionnement en mode STORE OCCULTANT

Le moteur n'active pas la propriété de détection d'un obstacle pendant la montée mais il se limite à déplacer le store de la position de fin de course inférieur à la position de fin de course supérieur et vice versa.

06. INSTALLATION PAR BOUTONS DE COMMANDE

Il est conseillé de lire entièrement la procédure avant d'effectuer les opérations décrites ci-dessous pour simplifier la procédure et limiter le risque d'erreurs.



L'installation doit être confiée à un technicien qualifié. En cas de doutes, contacter le fournisseur.

<p>A</p> <p>Alimenter le moteur</p>	<p>B (1)</p> <p>Mettre le moteur en position intermédiaire</p>	<p>C (2)</p> <p>Pousser brièvement 3 FOIS sur le bouton qui ACTIONNE LE MOTEUR EN DESCENTE.</p> <p>Le moteur entame de petits mouvements de montée.</p> <p>Selon l'application, décider quand pousser sur une touche (voir ci-dessous):</p>													
<p>D (3)</p> <table border="1"> <tr> <th data-bbox="432 1003 624 1205">Avec volet roulant</th> <th data-bbox="624 1003 815 1205">Avec un store à barre carrée</th> <th data-bbox="815 1003 1007 1205">Avec un store à caisson</th> <th data-bbox="1007 1003 1198 1205">Avec un store occultant</th> </tr> <tr> <td>x1 ↑ </td> <td>x2 ↑ </td> <td>x3 ↑ </td> <td>x4 ↑ </td> </tr> <tr> <td>après le 1er mouvement pousser brièvement sur une touche</td> <td>après le 2e mouvement pousser brièvement sur une touche</td> <td>après le 3e mouvement pousser brièvement sur une touche</td> <td>après le 4e mouvement pousser brièvement sur une touche</td> </tr> </table>				Avec volet roulant	Avec un store à barre carrée	Avec un store à caisson	Avec un store occultant	x1 ↑	x2 ↑	x3 ↑	x4 ↑	après le 1er mouvement pousser brièvement sur une touche	après le 2e mouvement pousser brièvement sur une touche	après le 3e mouvement pousser brièvement sur une touche	après le 4e mouvement pousser brièvement sur une touche
Avec volet roulant	Avec un store à barre carrée	Avec un store à caisson	Avec un store occultant												
x1 ↑	x2 ↑	x3 ↑	x4 ↑												
après le 1er mouvement pousser brièvement sur une touche	après le 2e mouvement pousser brièvement sur une touche	après le 3e mouvement pousser brièvement sur une touche	après le 4e mouvement pousser brièvement sur une touche												
<p>E (4)</p> <p>Le moteur se met en marche en descente</p>	<p>F</p> <p>Le moteur s'arrête en position de fin de course inférieur</p> <p>ATTENTION ! Avec un volet de type ORIENTABLE il faut arrêter le moteur quand le volet est abaissé et que toutes les lames sont complètement ouvertes. Pour associer le fin de course du volet tout fermé, voir au paragraphe 13 « TROISIÈME F.C. » après avoir complété le point K de cette page.</p>	<p>G</p> <p>Attendre 10 secondes </p>													
<p>H</p> <p>Le moteur se met en marche en montée</p>	<p>I</p> <p>Butée supérieure ?</p> <p>NON → Il s'arrête manuellement</p> <p>OUI → Attendre l'arrêt automatique (s'il est OCCULTANT il s'arrête manuellement)</p> <p>Attendre 10 secondes </p>		<p>G</p> <p>Attendre 10 secondes </p>												
<p>J</p> <p>Le moteur lance un signal</p>	<p>K (5)</p> <p>Enregistrer un transmetteur ?</p> <p>OUI → Dans les 15 secondes, pousser sur le STOP de l'émetteur → 1 mouvement bref en montée </p> <p>NO → Attendre 15 secondes → 2 mouvements brefs en descente </p>														

Pour régler plus précisément la position des fins de course à l'aide des boutons, suivre les indications de la section 10 ou 11. Il se peut que le moteur tourne en sens inverse par rapport au bouton sur lequel on a poussé, une fois la procédure terminée. Dans ce cas, il est conseillé de tourner les boutons ou d'inverser les fils gris et noir.

Dans le cas où vous souhaitez stocker plus tard un contrôle radio suivra la procédure prévue au paragraphe 9.2.

Notes:

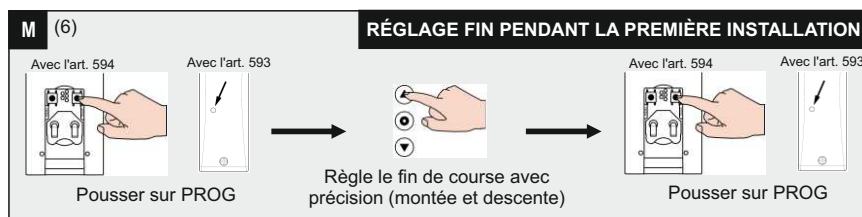
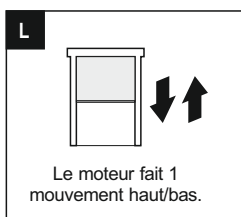
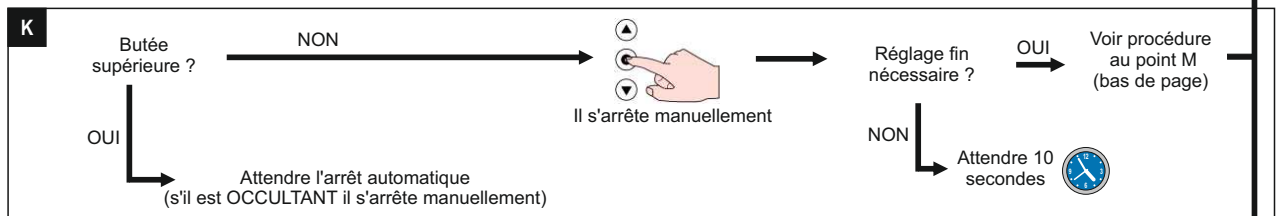
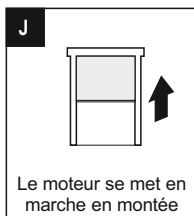
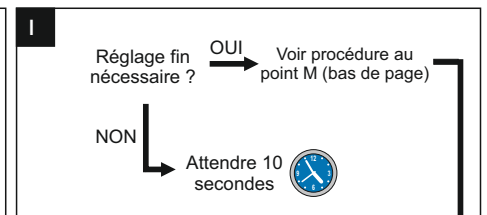
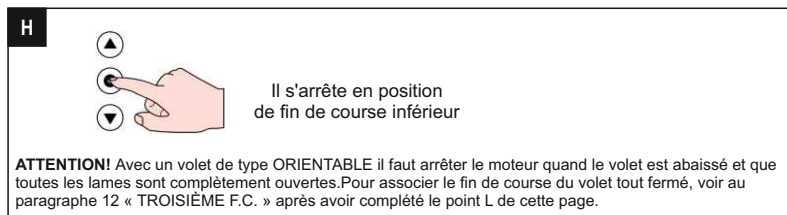
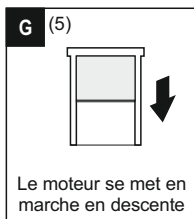
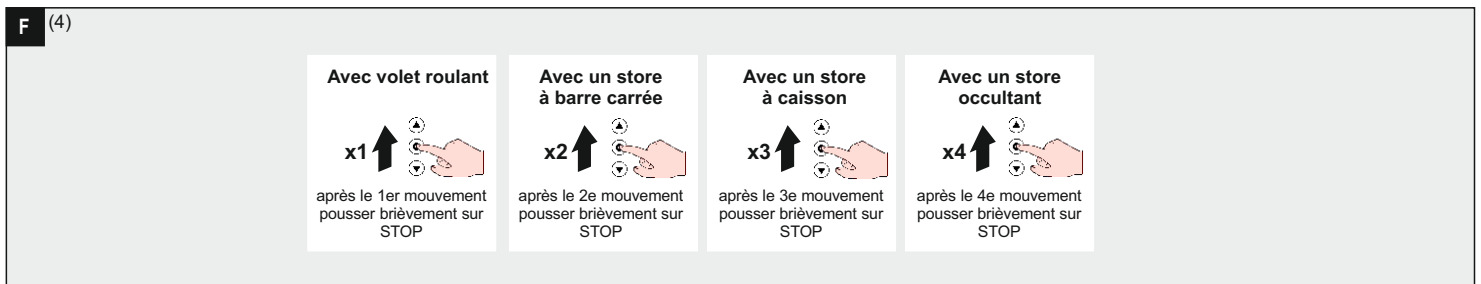
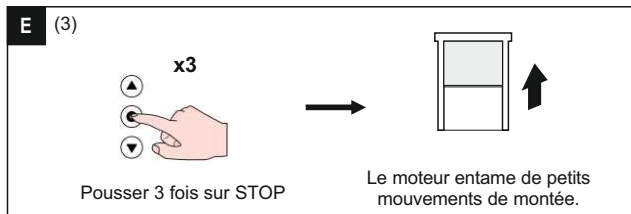
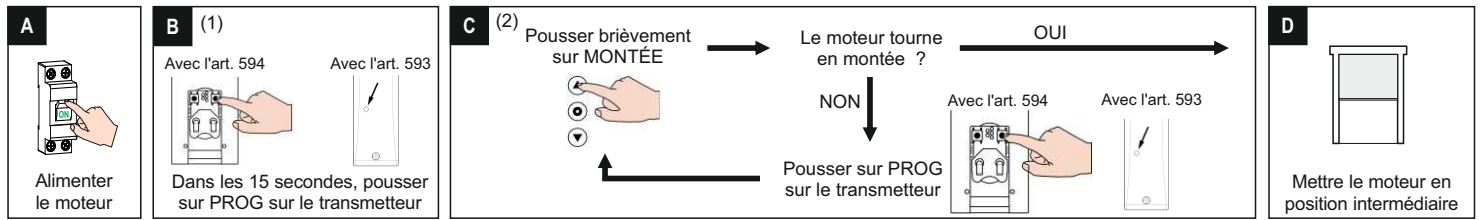
- (1) le moteur tourne en situation d' « homme présent »: en poussant sur un bouton, le moteur tourne dans un sens jusqu'au relâchement du bouton.
- (2) pousser 3 fois brièvement, environ 1 seconde entre deux pressions. En cas d'erreur, le moteur lance un signal haut/bas.
- (3) à partir de cet instant, le moteur tourne par impulsions: pour l'actionner pousser sur le bouton pendant 0,5 sec, pour l'arrêter pousser brièvement sur un bouton quelconque.
- (4) à partir de cet instant, le moteur tourne par « impulsions »: pour l'actionner pousser sur le bouton pendant 0,5 sec, pour l'arrêter pousser brièvement (moins de 0,5 seconde) sur un bouton.
- (5) le transmetteur peut être enregistré par la suite (voir section 9.2 « Enregistrer - effacer un dispositif radio »).

07. INSTALLATION PAR LA RADIOCOMMANDE

Il est conseillé de lire entièrement la procédure avant d'effectuer les opérations décrites ci-dessous pour simplifier la procédure et limiter le risque d'erreurs.



L'installation doit être confiée à un technicien qualifié.
Ce moteur est compatible avec les radiocommandes séries 594.T.X1.00 / 594.T.X5.00 / 593.T.X1.00
En cas de doutes, contacter le fournisseur.



Notes:

- dès que l'on pousse sur PROG sur le transmetteur, les boutons filaires sont neutralisés pendant toute la procédure de l'installation.
- le moteur tourne en situation d' « homme présent » : en poussant sur MONTÉE ou DESCENTE sur le transmetteur, le moteur tourne dans un sens jusqu'au relâchement du bouton.
- pousser 3 fois brièvement, environ 1 seconde entre deux pressions. En cas d'erreur, le moteur lance un signal haut/bas.
- environ 5 secondes entre deux mouvements. Si aucune option n'est sélectionnée, le moteur fait une brève descente. Dans ce cas, recommencer le point E.
- à partir de cet instant, le moteur tourne par « impulsions » : pour l'actionner pousser sur HAUT ou BAS sur le transmetteur, pour l'arrêter pousser sur STOP.
- pendant le réglage, en poussant sur un bouton, le moteur tourne par à-coups dans le sens choisi.

08. FONCTIONS DE CONTRÔLE DU MOUVEMENT

En fonction du type d'installation, le moteur se sert ou non de certains contrôles électroniques et optimise son fonctionnement d'après le volet roulant. Il est possible de toucher à certains contrôles électroniques manuellement en les activant/désactivant en fonction des besoins. L'on décrit brièvement les contrôles disponibles et leur mode de réglage par le moteur en fin d'installation.

- A = fonction active, non désactivable
- N = fonction inactive, activable
- = fonction indisponible

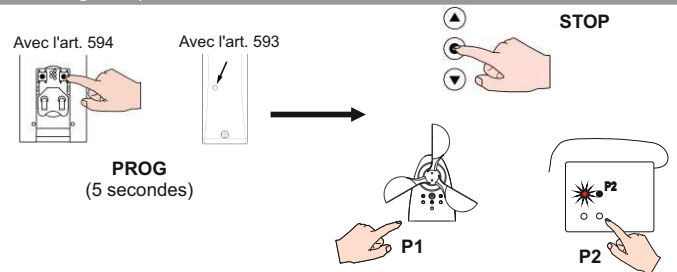
Obs = fonction active et non désactivable, présente uniquement si le fin de course supérieur a été enregistré par contact avec un obstacle

Détection de l'obstacle en montée	Détection des arrêts	Rétablissement automatique de la course	Relâchement du store	Orienta-tion
Dès qu'un obstacle est détecté pendant la montée, le moteur s'arrête et fait un bref mouvement de descente pour libérer la structure de la traction. Pendant la descente, les commandes manuelles sont neutralisées.	Dès qu'un arrêt de sécurité est détecté pendant la montée, le moteur arrête la manœuvre et referme le volet.	Si le fin de course de montée est enregistré par contact avec un obstacle, le moteur recalibre automatiquement la course, en de bonnes circonstances.	Fonction spécifique pour le store à caisson. La fermeture du caisson donne suite à un bref mouvement de descente pour réduire la traction qui s'exerce sur le store.	La fonction permet d'actionner le volet roulant par à-coups. Fonction conçue spécialement pour le Volet roulant orientable, mais activable également sur d'autres types.
Volet roulant : A Store à barre carrée : A Tenda cassonetto : A Store occultant : -	Volet roulant : A Store à barre carrée : - Tenda cassonetto : - Store occultant : -	Volet roulant : Obs Store à barre carrée : Obs Tenda cassonetto : Obs Store occultant : -	Volet roulant : - Store à barre carrée : - Tenda cassonetto : N Store occultant : - Voir paragraphe 17	Volet roulant : N Store à barre carrée : N Tenda cassonetto : N Store occultant : N Voir paragraphe 18

09. AJOUTER - EFFACER UN DISPOSITIF RADIO

09.1 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE (à condition qu'une radiocommande soit enregistrée)

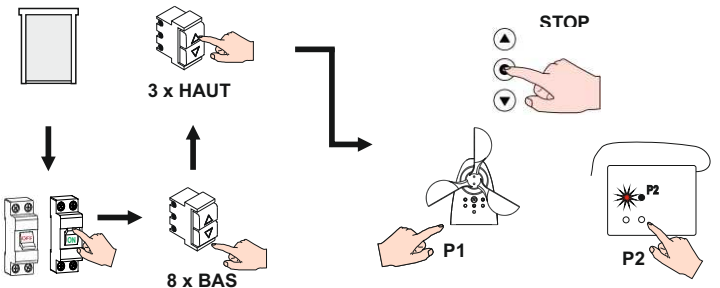
- Mettre le moteur en position intermédiaire.
- Pousser sur PROG d'une radiocommande enregistrée pendant 5 secondes.
- Dans les 15 secondes, pour ajouter / effacer une radiocommande : pousser sur **STOP** sur la radiocommande à ajouter / effacer un capteur soleil/vent : pousser sur **P1** du capteur à ajouter / effacer un capteur de pluie : pousser sur **P2** du capteur à ajouter / effacer
- 1 mouvement vers le haut : dispositif enregistré!!
1 mouvement vers le bas : dispositif effacé!!
2 mouvements vers le bas : erreur!!



- NOTES:**
point 03. dans les capteurs soleil/vent à batterie, il se peut qu'il faille pousser sur le bouton pendant 10 secondes.
point 04. une « erreur » est signalée si le code radio ne prévient pas en temps utile, si la mémoire est pleine, si on essaie d'effacer le seul transmetteur en mémoire, si on essaie d'enregistrer plus d'un capteur de soleil ou plus de 4 anémomètres.

09.2 UTILISATION DES BOUTONS DE COMMANDE (s'il n'y a pas de radiocommande enregistrée)

- Mettre le moteur en fin de course inférieur.
- Couper le courant, patienter quelques secondes, puis le réalimenter.
- Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement **8 fois sur BAS**. Le moteur fait 3 mouvements de montée.
- Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement **3 fois sur HAUT**. Le moteur fait 2 mouvements de montée.
- Dans les 15 secondes, pour enregistrer/effacer :
une radiocommande : pousser sur **STOP** de la radiocommande à enregistrer/effacer
un capteur : pousser sur **P1** du capteur à enregistrer/effacer
un capteur pluie : pousser sur **P2** du capteur à enregistrer/effacer
- 1 mouvement vers le haut : dispositif enregistré!!
1 mouvement vers le bas : dispositif effacé!!
2 mouvements vers le bas : erreur!!



- NOTES:**
point 05. dans les capteurs soleil/vent, il se peut qu'il faille pousser sur le bouton pendant 10 secondes.
point 06. une « erreur » est signalée si le code radio ne prévient pas en temps utile, si la mémoire est pleine, si on essaie d'effacer le seul transmetteur en mémoire, si on essaie d'enregistrer plus d'un capteur de soleil ou plus de 4 anémomètres.

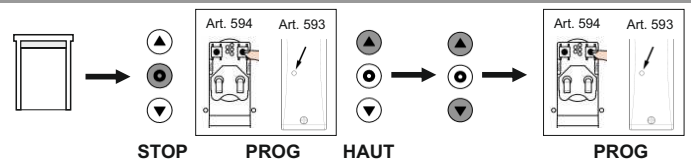
10. RÉGLAGE « FIN » DU FIN DE COURSE SUPÉRIEUR

ATTENTION:
La modification du fin de course supérieur n'est pas possible si ce fin de course a été enregistré par contact avec une butée.

10.1 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE

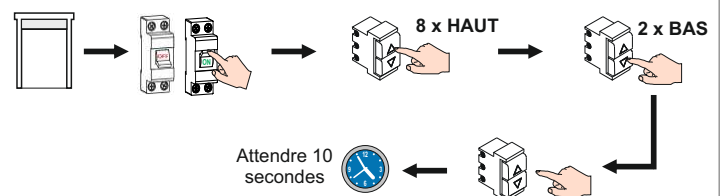
- Mettre le moteur en fin de course supérieur.
- Pousser dans l'ordre sur les boutons **STOP - PROG - HAUT (*)**. Le moteur fait 1 mouvement de descente.
- En utilisant **HAUT** et **BAS**, régler le fin de course supérieur.
- Pousser sur **PROG**. Le moteur fait 1 mouvement bas/haut. Fin de course enregistré!!

(*) pousser 2 fois brièvement, tout au plus 2 secondes entre deux pressions.



10.2 UTILISATION DES BOUTONS DE COMMANDE

- Mettre le moteur en fin de course supérieur.
- Couper le courant, patienter quelques secondes, puis le réalimenter.
- Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement **8 fois sur HAUT**. Le moteur fait 3 mouvements de descente.
- Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement **2 fois sur BAS**. Le moteur fait 1 mouvement de montée.
- Utiliser **HAUT** et **BAS** pour mettre le moteur dans la position souhaitée.
- Attendre 10 secondes.
Le moteur fait 1 mouvement bas/haut. Fin de course enregistré!!

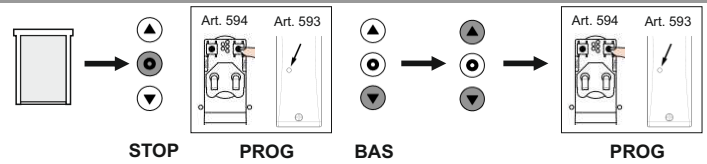


11. RÉGLAGE « FIN » DU FIN DE COURSE INFÉRIEUR

11.1 UTILISATION DU TRANSMETTEUR

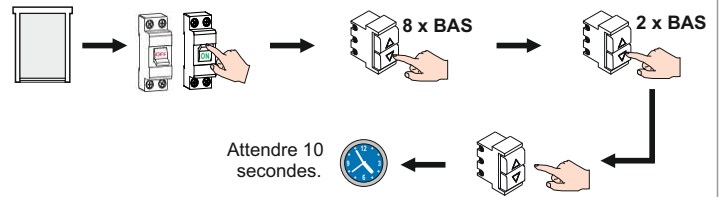
01. Mettre le moteur en fin de course inférieur.
02. Pousser dans l'ordre sur les boutons **STOP - PROG - BAS** (*).
- Le moteur fait 1 mouvement de montée.
03. En utilisant **HAUT** et **BAS**, régler le fin de course inférieur.
04. Pousser sur **PROG**. Le moteur fait 1 mouvement haut/bas. Fin de course enregistré!!

(*) pousser 2 fois brièvement, tout au plus 2 secondes entre deux pressions.



11.2 UTILISATION DES BOUTONS DE COMMANDE

01. Mettre le moteur en fin de course inférieur.
02. Couper le courant, patienter quelques secondes, puis le réalimenter.
03. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement **8 fois sur BAS**. Le moteur fait 3 mouvements de montée.
04. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement **2 fois sur BAS**. Le moteur fait 1 mouvement de descente.
05. Utiliser **HAUT** et **BAS** pour mettre le moteur dans la position souhaitée.
06. Attendre 10 secondes.
Le moteur fait 1 mouvement haut/bas. Fin de course enregistré!!

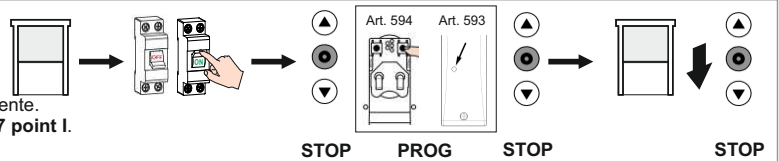


12. MODIFICATION DE LA POSITION DES FINS DE COURSE

ATTENTION : cette fonction n'est accessible qu'avec une radiocommande enregistrée. Il est conseillé de lire entièrement la procédure avant de commencer. Même sans être complétée, cette procédure peut modifier les fins de course. En cas d'interruption de la procédure, la recommencer entièrement.

01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. Couper le courant, patienter quelques secondes, puis le réalimenter.
03. Dans les 15 secondes qui suivent, pousser dans l'ordre sur les boutons **STOP - PROG - STOP** (*).
- Le moteur fait 1 mouvement haut/bas et immédiatement après, il démarre en descente.
04. Pousser sur **STOP** dans la position souhaitée. Continuer comme à la **section 7 point 1**.

(*) pousser 2 fois brièvement, tout au plus 2 secondes entre deux pressions.



13. POSITION FAVORITE (TROISIÈME FIN DE COURSE)

Dans le cas de volets roulants de type à lames ORIENTABLES, le TROISIÈME F.C. doit correspondre à la fermeture totale du volet avec les lames fermées.

13.1 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 594

Pour enregistrer:

01. Mettre le moteur dans la position favorite (avec lames ORIENTABLES fermertotalement le volet et les lames).
02. Pousser ensemble sur STOP et TROISIÈME F.C. pendant 5 secondes.
03. Le moteur lance un signal. Enregistré!!

Pour rappel:

01. Pousser sur TROISIÈME F.C.

13.2 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 593

Pour enregistrer:

01. Mettre le moteur dans la position favorite (avec lames ORIENTABLES fermertotalement le volet et les lames).
02. Pousser brièvement 6 fois sur STOP, puis sur BAS pendant 5 sec.
03. Le moteur lance un signal. Enregistré!!

Pour rappel:

01. Pousser brièvement 3 fois sur STOP et patienter 2 sec.

13.3 UTILISATION DES BOUTONS DE COMMANDE

Pour enregistrer:

01. Mettre le moteur dans la position favorite (avec lames ORIENTABLES fermer totalement le volet et les lames).
02. Pousser brièvement et rapidement 6 fois sur BAS. Le moteur confirme par un double mouvement haut/bas.

Pour rappel:

01. Pousser 2 fois rapidement sur BAS.



14. CAPTEURS DE SOLEIL, VENT, PLUIE

Les capteurs engendrent des manœuvres automatiques sans préavis qui peuvent s'avérer dangereuses. L'installateur se doit d'informer l'utilisateur final et d'équiper éventuellement l'installation de systèmes adaptés de sécurité. Dans certaines circonstances (par exemple coupure de courant du moteur ou du capteur, panne du moteur ou du capteur, brouillage radio...) il se peut que la commande donnée par le capteur ne soit pas détectée par le moteur. Le capteur ne doit donc pas être considéré comme un dispositif de sécurité apte à garantir l'intégrité du volet en toutes circonstances, mais un moyen de réduire la probabilité de dégâts du volet en cas de phénomènes atmosphériques néfastes.

14.1 CAPTEURS COMPATIBLES AVEC LES MOTEURS RX-E

Les moteurs V6.RX-E et V7.RX-E ont un récepteur radio intégré et exigent l'utilisation de capteurs radio. Utiliser les capteurs série 593.K.XS.00 (capteur soleil/vent pour un moteur ou davantage) ou 593.K.XB.00 (capteur soleil/vent à batterie pour un moteur ou davantage), 593.K.SP.R0 (capteur pluie). Quand l'anémomètre détecte la présence de vent, il envoie le message «alarme vent». Les moteurs accordés se mettent en marche en montée et les commandes manuelles sont neutralisées jusqu'à la fin de l'alarme. Quand le capteur détecte la présence de soleil, il envoie le message « soleil ». Les moteurs accordés se mettent en marche en descente. Quand le capteur détecte l'absence de soleil, il envoie le message «pas de soleil». Les moteurs accordés se mettent en marche en montée. Quand le capteur détecte une chute de pluie, il envoie le message « pluie ». Les moteurs accordés se mettent en marche en montée ou en descente selon le réglage sur le capteur de pluie. Chaque moteur peut enregistrer jusqu'à 4 capteurs de vent et 1 seul capteur de soleil. Pour de plus amples informations, consulter le mode d'emploi des capteurs.

15. LOGIQUE DES BOUTONS

Les boutons de commande peuvent fonctionner en logique IMPULSION ou HOMME PRÉSENT.

IMPULSION : pour mettre le moteur en marche pousser sur un bouton pendant 0,5 sec, pour l'arrêter pousser brièvement (moins de 0,5 seconde) sur un des deux boutons.

HOMME PRÉSENT : pour mettre le moteur en marche pousser sur un bouton pendant 0,5 sec, pour l'arrêter relâcher le bouton.

En usine, le moteur est réglé pour travailler en logique IMPULSION. Pour modifier ce paramètre, suivre les indications des sections 15.1 ou 15.2.

15.1 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 594

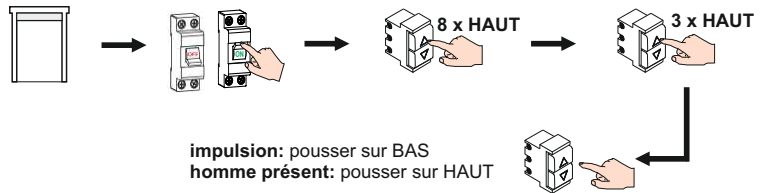
01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. Pousser sur MENU pendant environ 5 sec, l'écran affiche la mention « rS ».
03. Pousser 1 fois sur CANAL- et 8 fois sur CANAL+.
L'écran affiche « 18 ».
04. Pousser sur STOP. Le moteur signale:
1 haut = homme présent, 1 bas = impulsion.
05. Pour sélectionner « impulsion » : pousser sur CANAL-
Pour sélectionner « homme p. » : pousser sur CANAL+
06. Pousser sur STOP. Le moteur signale:
1 haut = homme présent, 1 bas = impulsion.

15.2 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 593

01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. En poussant sur STOP, pousser également sur PROG pendant environ 1 sec, jusqu'à ce que la del s'allume.
03. Pousser 1 fois sur HAUT et 8 fois sur BAS.
04. Pousser sur STOP. Le moteur signale :
1 haut = homme présent, 1 bas = impulsion.
05. Pour sélectionner « impulsion » : pousser sur BAS. Pour sélectionner « homme p. » : pousser sur HAUT.
06. Pousser sur STOP. Le moteur signale :
1 haut = homme présent, 1 bas = impulsion.

15.3 UTILISATION DES BOUTONS DE COMMANDE

01. Mettre le moteur en fin de course supérieur.
02. Couper le courant, patienter quelques secondes, puis le réalimenter.
03. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement 8 fois sur HAUT. Le moteur fait 3 mouvements de descente.
04. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement 3 fois sur HAUT. Le moteur signale:
1 haut = homme présent, 1 bas = impulsion.
05. Pour sélectionner « impulsion » : pousser brièvement sur BAS.
Poursélectionner « homme présent » : pousser brièvement sur HAUT.
06. Le moteur signale: 1 haut = homme présent, 1 bas = impulsion.



16. TEST RADIO POUR CAPTEUR SOLEIL/VENT

Dès que le moteur a enregistré un capteur vent ou soleil/vent radio, un contrôle de communication s'active automatiquement entre le capteur radio et le moteur. Si la communication se coupe pendant plus de 60 minutes, le moteur fait une manœuvre de montée pour protéger le volet roulant. Cette manœuvre automatique s'effectue toutes les 60 minutes jusqu'au rétablissement de la communication radio. L'usine déconseille de maintenir le « test radio » en activité pour repérer en temps utile d'éventuels problèmes de fonctionnement du capteur radio. Pour modifier ce paramètre, suivre les indications des sections 16.1 ou 16.2.

16.1 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 594

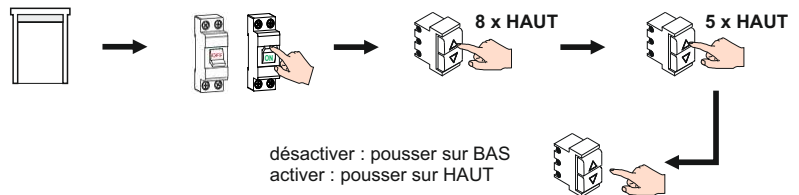
01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. Pousser sur MENU pendant environ 5 sec, l'écran affiche la mention « rS ».
03. Pousser 1 fois sur CANAL- et 7 fois sur CANAL+.
L'écran affiche « 17 ».
04. Pousser sur STOP. Le moteur signale:
1 haut = actif, 1 bas = inactif.
05. Pour désactiver: pousser sur CANAL -
Pour activer : pousser sur CANAL +
06. Pousser sur STOP. Le moteur signale:
1 haut = actif, 1 bas = inactif.

16.2 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 593

01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. En poussant sur STOP, pousser également sur PROG pendant environ 1 sec, jusqu'à ce que la del s'allume.
03. Pousser 1 fois sur HAUT et 7 fois sur BAS.
04. Pousser sur STOP. Le moteur signale:
1 haut = actif, 1 bas = inactif.
05. Pour désactiver: pousser sur BAS.
Pour activer: pousser sur HAUT.
06. Pousser sur STOP. Le moteur signale:
1 haut = actif, 1 bas = inactif.

16.3 UTILISATION DES BOUTONS DE COMMANDE

01. Mettre le moteur en fin de course supérieur.
02. Couper le courant, patienter quelques secondes, puis le réalimenter.
03. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement 8 fois sur HAUT. Le moteur fait 3 mouvements de descente.
04. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement 5 fois sur HAUT. Le moteur signale: 1 haut = actif, 1 bas = inactif.
05. Pour désactiver: pousser brièvement sur BAS.
Pour activer: pousser brièvement sur HAUT.
06. Le moteur signale: 1 haut = actif, 1 bas = inactif.



17. RELÂCHEMENT DU STORE

Cette fonction spécifique n'est disponible qu'en mode d'installation STORE À CAISSON. En usine, cette fonction est réglée sur « inactive ». Si la fonction est activée, la fermeture du caisson donne suite à un bref mouvement de descente pour réduire la traction qui s'exerce sur le store à caisson fermé. La durée du mouvement peut être réglée (voir Tab. 02 - Relâchement du store). Pour modifier ce paramètre, suivre les indications des sections 18.1 ou 18.2.

Nombre de mouvements	Configuration
1	Fonction inactive
2	10 msec
3	20 msec
4	30 msec
5	40 msec

Tab. 02 - Relâchement du store

17.1 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 594

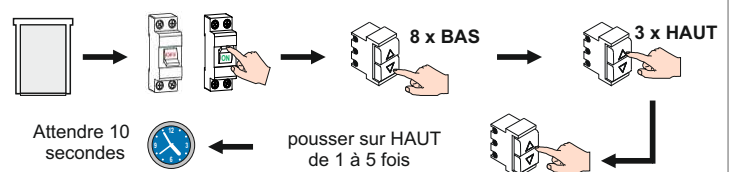
01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. Pousser sur MENU pendant environ 5 sec, l'écran affiche la mention « rS ».
03. Pousser 1 fois sur CANAL- et 1 fois sur CANAL+.
L'écran affiche « 11 ».
04. Pousser sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 5 mouvements).
05. Pousser sur CANAL+ autant de fois que programmé (de 1 à 5).
06. Pousser sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 5 mouvements).

17.2 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 593

01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. En poussant sur STOP, pousser également sur PROG pendant environ 1 sec, jusqu'à ce que la del s'allume.
03. Pousser 1 fois sur HAUT et 1 fois sur BAS.
04. Pousser sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 5 mouvements).
05. Pousser sur BAS autant de fois que programmé (de 1 à 5).
06. Pousser sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 5 mouvements).

17.3 UTILISATION DES BOUTONS DE COMMANDE

01. Mettre le moteur en fin de course inférieur.
02. Couper le courant, patienter quelques secondes, puis le réalimenter.
03. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement 8 fois sur BAS. Le moteur fait 3 mouvements de montée.
04. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement 3 fois sur HAUT. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 5 mouvements).
05. Pousser brièvement sur HAUT autant de fois que programmé (de 1 à 5).
06. Attendre 10 secondes.
Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 5 mouvements).



18. ORIENTATION

Permet d'actionner le moteur par petits à-coups. Fonction utile lorsque le volet se compose d'éléments orientables. La fonction n'est pas active mais peut l'être pour toutes les applications. Si la fonction est active: pour actionner le moteur par à-coups avec les boutons de commande (uniquement avec logique par impulsion), pousser brièvement sur un bouton, puis repousser immédiatement sur le même bouton tout en le maintenant. Pour actionner le moteur par à-coups avec la radiocommande, consulter le mode d'emploi de la radiocommande fourni de série. Il est possible de régler la durée des à-coups (voir Tab. 04 - Temps d'orientation). Pour modifier ce paramètre, suivre les indications des sections 18.1/18.2/18.

Nombre de mouvements	Configuration
1	Fonction inactive
2	50 msec
3	100 msec
4	150 msec
5	200 msec

Tab. 04 - Temps d'orientation

18.1 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 594

01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. Pousser sur MENU pendant environ 5 sec, l'écran affiche la mention « rS ».
03. Pousser 1 fois sur CANAL- et 2 fois sur CANAL+. L'écran affiche « 12 ».
04. Pousser sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 5 mouvements).
05. Pousser sur CANAL+ autant de fois que programmé (de 1 à 5).
06. Pousser sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 5 mouvements).

Pour orienter:

01. Pousser sur la touche ORIENTATION sur la radiocommande

18.2 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 593

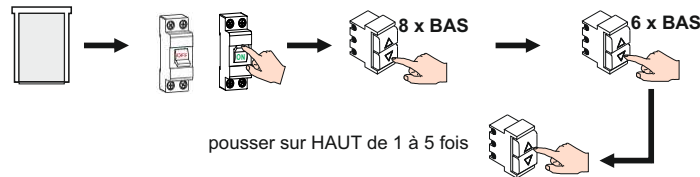
01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. Pousser sur STOP et PROG pendant environ 1 sec jusqu'à ce que la del s'allume.
03. Pousser 1 fois sur HAUT et 2 fois sur BAS.
04. Pousser sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 5 mouvements).
05. Pousser sur BAS autant de fois que programmé (de 1 à 5).
06. Pousser sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 5 mouvements).

Pour orienter:

01. Pousser brièvement 2 fois sur STOP puis pousser sur HAUT ou BAS en maintenant.

18.3 UTILISATION DES BOUTONS DE COMMANDE

01. Mettre le moteur en fin de course inférieur.
02. Couper le courant, patienter quelques secondes, puis le réalimenter.
03. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement 8 fois sur BAS. Le moteur fait 3 mouvements de montée.
04. Dans les 15 secondes qui suivent, repousser brièvement et rapidement 6 fois sur BAS. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 5 mouvements).
05. Pousser brièvement sur HAUT autant de fois que programmé (de 1 à 5).
06. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 5 mouvements), pousser sur HAUT de 1 à 5 fois.



19. RESTAURATION DES CONDITIONS D'ORIGINE (reset)

19.1 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 594

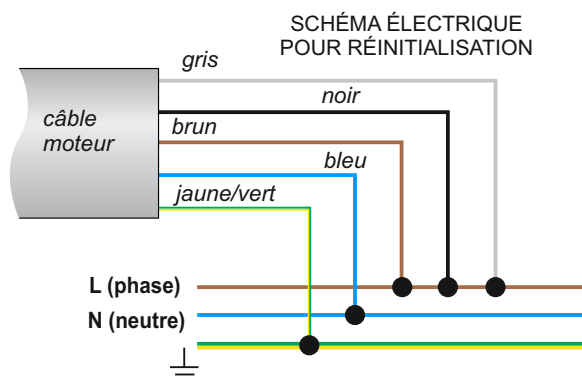
01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. Pousser sur MENU pendant environ 5 sec, l'écran affiche la mention « rS ».
03. Pousser 2 fois sur CANAL- et 9 fois sur CANAL+. L'écran affiche « 29 ».
04. Pousser sur STOP. L'écran clignote, le moteur fait 8 mouvements de haut et bas. Attendre qu'il s'arrête.
05. Pousser simultanément sur CANAL- et CANAL+ pendant environ 2 sec jusqu'à ce que le moteur signale que la réinitialisation a eu lieu (1 mouvement haut/bas).
06. Réinstaller le moteur (voir section 6 ou 7 de ce mode d'emploi).

19.2 UTILISATION DE LA RADIOCOMMANDE Art. 593

01. Mettre le moteur en position intermédiaire.
02. En poussant sur STOP, pousser également sur PROG pendant environ 1 sec, jusqu'à ce que la del s'allume.
03. Pousser 2 fois sur HAUT et 9 fois sur BAS.
04. Pousser sur STOP. La del clignote. Le moteur fait 8 mouvements de haut et bas. Attendre qu'il s'arrête.
05. Pousser simultanément sur HAUT et BAS pendant environ 2 sec jusqu'à ce que le moteur signale que la réinitialisation a eu lieu (2 mouvements haut/bas).
06. Réinstaller le moteur (voir section 6 ou 7 de ce mode d'emploi).

19.3 UTILISATION DES BOUTONS DE COMMANDE

01. Si possible mettre le moteur en position intermédiaire.
02. Couper l'alimentation.
03. Brancher conformément au schéma ci-contre.
04. Alimenter le moteur. Après 30 secondes, le moteur signale «codes radio effacés»!! Pour effacer également les fins de course, continuer. Dans le cas contraire, passer directement au point 06.
05. Après 15 secondes, le moteur signale «fins de course effacés»!!
06. Couper l'alimentation.
07. Rebrancher (VOIR schéma à la section 4).
08. Réinstaller le moteur (voir section 5 ou 6 de ce mode d'emploi).



DÉCLARATION DE CONFORMITÉ SIMPLIFIÉE

Le fabricant STAFER spa déclare que le produit est conforme aux directives 2014/53/UE, 2014/35/UE et 2014/30/UE.



All rights reserved.
STAFER S.p.a. - via Malpighi, 9 - 48018 Faenza (RA) ITALY
Tel. (+39) 0546.624811 - Fax. (+39) 0546.623141 - www.stafer.com



Tous les produits et les spécifications mentionnées dans ce document sont sujettes à modification sans préavis. Sauf concessions et ont convenu à l'avance avec des cas spécifiques STAFER, l'appareil doit être utilisé exclusivement avec un appareil de radiodiffusion de STAFER. STAFER ne peut pas être tenu responsable de tout dommage causé par une mauvaise, incorrecte ou déraisonnable.